

А. М. Молчанов, Г. А. Шишловская

Пуццино, СССР

РЕЗОНАНСЫ В СОЛНЕЧНОЙ СИСТЕМЕ

Резонансные явления в разных областях естествознания привлекают все большее внимание исследователей. Однако развитие теории серьезно отстает от практических запросов. Даже реальность резонанса (особенно в небесной механике) является нередко предметом споров. Настоящий доклад посвящен уточнению понятия резонанса.

Резонанс в невозмущенной системе. В приложениях изучаемая система обычно содержит малый параметр ϵ , причем невозмущенная система (при $\epsilon = 0$) оказывается интегрируемой. Поэтому систему можно записать в виде

$$\begin{aligned} \frac{d\varphi_k}{dt} &= \omega_k(I) + \epsilon \Omega_k(I, \varphi, \epsilon), \\ \frac{dI_k}{dt} &= \epsilon F_k(I, \varphi, \epsilon). \end{aligned} \quad (1)$$

Здесь φ_k — фазы, I — первые интегралы (импульсы в случае гамильтоновых систем) невозмущенной системы. При $\epsilon = 0$ I остаются постоянными во времени, а фазы линейны по t с постоянными частотами ω_k .

Введем «комбинационную» частоту с целочисленными множителями n_α :

$$\nu(I) = n_1 \omega_1(I) + \dots + n_s \omega_s(I). \quad (2)$$

Обычное понимание резонанса — равенство нулю резонансной частоты

$$\nu(I) = 0. \quad (3)$$

Уравнение (3) определяет поверхность в пространстве импульсов. Обычно резонансная частота мала, но отлична от нуля. Возникающие разногласия — «достаточно ли мала частота ν , чтобы считать резонанс реальностью» — носят весьма субъективный характер. Для объективного решения надо отказаться от рассмотрения только невозмущенной системы и учесть влияние возмущений.

Главный член резонансного движения. Для уточнения характера движения вблизи резонансной поверхности введем новые переменные — резонансную фазу и резонансную частоту:

$$\begin{aligned} \psi &= n_1 \varphi_1 + \dots + n_s \varphi_s, \\ \nu &= n_1 \omega_1 + \dots + n_s \omega_s, \end{aligned} \quad (4)$$

и напишем для них уравнения, вытекающие из системы (1). Несложные выкладки приводят к результату:

$$\begin{aligned} \frac{d\psi}{dt} &= \nu + \epsilon a(I, \varphi, \epsilon); \\ \frac{d\nu}{dt} &= \epsilon f(I, \varphi, \epsilon). \end{aligned} \quad (5)$$

Вблизи резонансной поверхности ($\nu = 0$) можно осреднить правые части системы (5) по быстрым фазам φ . Нельзя, однако, осреднять по всем фазам. Следует учесть, что хотя каждая фаза быстрая, существует резонансная комбинация ψ , более медленная, чем каждая из фаз φ_k . Поэтому нужно перейти к новой системе фаз ψ ,

$$\vec{\psi} = A\vec{\varphi}; \quad \vec{q} = B\vec{\psi} \quad (6)$$

при помощи целочисленной унимодулярной (для того чтобы и обратная матрица $B = A^{-1}$ также была целочисленной) матрицы A . Новая система фаз должна начинаться с ψ :

$$\vec{\psi} = (\psi, \psi_1, \dots, \psi_{s-1}). \quad (7)$$

Подставив затем вместо φ из выражения через ψ :

$$\varphi_k = m_k \psi + m_{k_1} \psi_1 + \dots + m_{k_{s-1}} \psi_{s-1}. \quad (8)$$

осредним правые части (5) по всем фазам $\psi_1, \dots, \psi_{s-1}$, кроме резонансной ψ . Получится (в главном члене) «резонансная система».

$$\begin{aligned} \frac{d\psi}{dt} &= \nu + \dots, \\ \frac{d\nu}{dt} &= \varepsilon f(I, \psi) + \dots, \end{aligned} \quad (9)$$

имеющая «резонансный первый интеграл»

$$\frac{\nu^2}{2} + \varepsilon W(I, \psi) = \text{const}. \quad (10)$$

Этот «первый интеграл» не является точным. С учетом членов порядка ε^2 он, вообще говоря, перестает быть первым интегралом. Зато он возникает из любых систем вида (1) (а не только гамильтоновых). Наиболее интересный случай — негамильтоновы возмущения (например, диссипативные возмущения) гамильтоновых систем.

Резонансная зона. Перечислим выводы, вытекающие из анализа «резонансного интеграла», определяющего структуру резонансной зоны.

1. Резонансная зона образует в пространстве импульсов слой по обе стороны от резонансной поверхности $\nu = 0$.

2. Толщина слоя $\nu \sim \sqrt{\varepsilon} \Delta(I)$, где величина $\Delta(I)$ определяется величиной коэффициента Фурье, соответствующего резонансной фазе [функция $f(I, \psi)$ в системе (9)].

3. Внутри зоны резонансная фаза совершает ограниченные колебания. Вне зоны фаза становится неограниченно растущей (или убывающей).

4. Вдоль резонансного слоя движение более медленное (со скоростью $\sim \varepsilon$), чем поперек (резонансное движение «полубыстрое» — со скоростью $\sim \sqrt{\varepsilon}$). Перечисленные свойства позволяют высказать следующую гипотезу.

Гипотеза нейтральности. Для гамильтоновых систем любой резонанс нейтрален. Теоремы о неустойчивости гамильтоновых резонансов относятся только к локальным (ψ близко к равновесию) свойствам.

Внутри резонансной зоны — в малом по импульсам ($\nu \sim \sqrt{\varepsilon}$) и в большом по фазе ($0 \leq \psi \leq 2\pi$) — движение всегда остается ограниченным.

Отсюда следует **критерий резонансности.** Для резонансности движения необходимо и достаточно ограниченности резонансной фазы.